استفاده از تبدیل مستقیم دادههای الکترومغناطیس هوابرد در حوزه بسامد، بهمنظور بهبود نتایج معکوسسازی به روش تجزیه مقادیر تکین

ابوالفضل اسدیان'، علی مرادزاده'*، علیرضا عربامیری'، علی نجاتی کلاته" و داود رجبی ٔ

^۱ دانشجوی کارشناسی ارشد ژئوفیزیک، دانشکده مهندسی مهندسی معدن، نفت و ژئوفیزیک، دانشگاه شاهرود، ایران ۲ استاد، دانشکده معدن، پردیس دانشکدههای فنی، دانشگاه تهران، ایران ۳ استادیار، دانشکده مهندسی مهندسی معدن، نفت و ژئوفیزیک، دانشگاه شاهرود، ایران ۴ دانش آموخته کارشناسی ارشد ژئوفیزیک، دانشکده مهندسی مهندسی معدن، نفت و ژئوفیزیک، دانشگاه شاهرود، ایران

(دریافت: ۹۲/۷/۲۳، پذیرش نهایی: ۹۳/۷/۱)

چکیدہ

برداشتهای الکترومغناطیس بالگردی حوزه بسامد به علت سرعت و قدرت تفکیک زیاد نسبت به دیگر روشهای هوابرد (به واسطه ارتفاع پایین و مانورپذیری زیاد بالگرد) در زمره روشهای پرکاربرد در تصویرسازی مقاومت ویژه هوابرد محسوب می شوند. اغلب تفسیر و مدلسازی دادههای الکترومغناطیس هوایی به دو روش کلی تبدیل مستقیم و روش های تکرار محاسبات صورت می گیرد. در روش های تبدیل مستقیم، از تبدیل مستقیم دادههای الکترومغناطیسی برای یک مدل کلی مثل یک نیم فضا در به دست آوردن مدل تقریبی استفاده می شود درحالی که در روش تکرار محاسبات، معکوس سازی دقیق دادهها با انتخاب مدل اولیه مناسب صورت می گیرد. روش تجزیه مقادیر تکین یکی از روش های تکرار محاسبات است که با وجود توانمندی های قابل توجه تاکنون در کشورمان برای مدل سازی دادههای الکترومغناطیس هوابرد مورد استفاده قرار نگرفته است. به همین علت در این تحقیق در نظر است تا با برنامههای نوشته شده در محیط برنامه نویسی مُتلَب اثر مدل های اولیه گوناگون روی دقت نتایج مدل سازی این روش در یک فرایند تکراری روش لونبرگ–مار کوارت مورد بررسی قرار گیرد. نتایج مدل سازیهای دادههای مصنوعی و واقعی نشان می دهد که در صورت نداشتن اطلاعات اولیه از مدل واقعی باشد که موجب برازش نشدن زیاد بین دادههای مصنوعی و یاسخ مدل و در نتیجه همگرا نشدن فرایند مدل اولیه به مدل واقعی باشد که موجب برازش نشدن زیاد بین دادههای مواقعی و پاسخ مدل و در نتیجه همگرا نشدن فرایند معکوس سازی شود. همچنین ایلیه می تواند نتایج مطلوب تری در معکوس سازی های دادههای مقاومت ویژه حاصل از روشهای عمق مرکزی سیمون وسنگپیل به عنوان مدل دیگر روشهای تبدیل مستقیم، بهدست دهد.

واژههای کلیدی: الکترومغناطیس بالگردی، روش تبدیل مستقیم، روشهای تکرار محاسبات، تجزیه مقادیر تکین، روش عمق مرکزی

Improving the results of singular value decomposition inversion using direct transformation of frequency-domain HEM data

Asadian, A.¹, Moradzadeh, A.², Arabamiri, A.³, Nejatikelateh, A.³ and Rajabi, D.⁴

¹M.Sc. Student in Geophysics, Faculty of Mining, Petroleum and Geophysics, Shahrood University, Iran
 ²Professor, School of Mining, College of Engineering, University of Tehran, Iran
 ³Assistant Professor, Faculty of Mining, Petroleum and Geophysics, Shahrood University, Iran
 ⁴Postgraduate of Geophysics, Faculty of Mining, Petroleum and Geophysics, Shahrood University, Iran

(Received: 15 Oct 2013, Accepted: 23 Sep 2014)

Summary

Helicopter-borne electromagnetic (HEM) is a fast and high resolution airborne electromagnetic (AEM) method that is frequently used for imaging of the subsurface

E-mail: a moradzadeh@ut.ac.ir

resistivity structures. This is a versatile and cost effective method, frequently has used in mineral and groundwater exploration and various environmental problems. Modern frequency-domain HEM systems utilize small electromagnetic, magnetic, Global Positioning System (GPS) and laser altimeter sensors which are encapsulated in a "bird", a cigar-shaped 9 m long tube, which is kept at about 30-40 m above the ground level. Separation between the rigidly mounted transmitter and receiver coils typically lies between 4 and 8 m. The modern HEM systems use a multi-frequency devices operating at 4-6 frequencies, ranging from 200 Hz to 200 kHz. In this method, a sinusoidal current flow through the transmitter coil generates a primary magnetic field at a frequency that is very close to a dipole field at some distance from the transmitter coil. The primary oscillating magnetic field induces eddy currents in the subsurface of the Earth. These currents, in turn, generate a secondary magnetic field, which is related to the Earth resistivity distribution. The receiver coils measure the induced secondary magnetic field with respect to the primary magnetic in parts per million (ppm). Due to the induction process of the Electromagnetic (EM) field, there is a small phase shift between the primary and secondary fields. In practice, the transmitter coil is horizontal (VMD: vertical magnetic dipole) or vertical (HMD: horizontal magnetic dipole) and the receiver coil is oriented in a maximally coupled position, resulting in horizontal coplanar (HCP), vertical coplanar (VCP), or vertical coaxial (VCA) coil systems.

The final results of the frequency domain HEM data are normally presented in the form of resistivity maps in various frequency or depth levels or as resistivity depth sections along the survey lines for interpretation. The vertical resistivity sections are constructed by concatenating the resistivity models for every measuring point along a survey line. Several methods have been developed to prepare these resistivity maps or depth sections. Many techniques have been developed to model the measured HEM data during the recent 35 years. They are classified into two general groups: (1) direct transform of the data into a generalized model such as a half-space, and (2) inversion of the data to a specific model such as a layered Earth, for which a starting model is used, followed by iterative fitting of the data in the least-squares sense.

In the direct transformation approaches (e.g. Sengpiel (1988) and Siemon (2001) centroid depth method), upon the calculation of the centroid depth and apparent resistivity values for each frequency, a vertical pseudo-section of the resistivity is created by concatenating the resistivity-depth $(\rho_a(z^*))$ curve (smooth model) for each point of a survey line. In these schemes an approximate resistivity model is guickly acquired without a need of a starting or initial resistivity model. In the iterative inversion methods, however, the EM data are modeled inversely using a starting model to get a precise resistivity model. The final outputs of these inversion techniques are highly dependent on the correct selection of the starting model. One of the most effective and accurate methods is the layered earth inversion using the Levenberg-Marquardt (LM) technique based on the singular value decomposition (SVD). Despite the high capability of this inversion technique, it has not been used for modeling of the HEM data in Iran. Because of this reason, this paper aims to verify the accuracy of the final inversion results of the HEM data using various choice of a starting model. Here the required inversion computer codes were developed in the Matlab software. This inversion routine was tested on noise-free and noise-contaminated synthetic data of layered and 3-D models. The obtained results indicate that the final resolved model is in a great accordance with the true model in each case. In addition a set of real HEM data, in south parts of Damghan city in Semnan Province, has finally been inverted with this program, and its results have been compared with those obtained with the direct transformation methods. Results show that the SVD inversion may go to the wrong path when there is not a good starting model. Results also indicate that if the Sengpiel or Siemon centroid depth resistivity models are used as the starting model of the SVD inversion, the final resistivity models would be superior to the final resistivity models obtained by the staring models, yielded by the other direct transformation methods.

Keywords: HEM, Direct transform modeling, Iterative computation methods, Centroid depth method, SVD inversion

سونداژ یا مقاطع مقاومتویژه شد. بهطورکلی دو روش تبدیل مستقیم و تکرار محاسبات برای تفسیر و مدلسازی دادههای الکترومغناطیسی هوایی مورد استفاده قرار می گیرد. در روش های تبدیل مستقیم مانند عمق مرکزی سنگییل (۱۹۸۸)، عمق مرکزی سیمون (سیمون، ۲۰۰۱) و پارامتر دیفرانسیلی هوانگ و فریزر (۱۹۹۶)، مدلسازی تقريبي به كمك تبديل مستقيم دادهها براي يك مدل كلى مثل یک نیمفضا بهطور سریع صورت می گیرد. این در حالی است که در روش های معکوس سازی با تکرار محاسبات مانند روش اکام (کانستیبل و همکاران، ۱۹۸۷) و روش تجزیه مقادیر تکین singular value) decomposition; SVD) (هوانگ و یالاکی، ۱۹۹۱؛ هوانگ و فریزر، ۲۰۰۳)، مدلسازی بهنسبت دقیق و با استفاده از یک مدل اولیه عملی می شود. مزیت روش های تبدیل مستقیم این است که جوابی یکتا و غیرقابل تغییر از یارامتر های مدل بهدست می دهند. اما عیب آنها این است که پارامتر حاصل تصویری ضعیف از زمین شناسی تولید می کنند (فریزر، ۱۹۷۸؛ هوانگ و فریزر، ۲۰۰۱). در مقابل روش هاي معكو س سازي بر يايه محاسبات تكراري هر چند به کندی صورت می گیرند اما تصاویر و مقاطعی بهدست میدهند که دارای تفکیک بسیار زیادی نسبت به روشهای مستقیم است ولی در این روشها نتیجه مدلسازي شديداً به مدل اوليه بستگي دارد (فاركوارسون و همکاران، ۲۰۰۳؛ هوانگ و فریزر، ۲۰۰۳). این مسئله به علت این است که برای معکوس سازی در این روش ها از روش گرادیان یا به استفاده می شود، لذا انتخاب نشدن مدل

روش الکترومغناطیس بالگردی (HEM) حوزه بسامد، که یکی از روش های الکتر ومغناطیسی هوابرد (AEM) است، روشی سریع و با قدرت تفکیک پذیری زیاد است که در اکتشاف منابع معدني، اکتشاف آب زير زميني و حل مسائل زیستمحیطی به وفور از آن استفاده می شود. علاوه براین از این روش در ارزیابی سریع ویژگیهای زمینشناختی یک منطقه وسیع نیز استفاده میشود. در دستگاههای نوین چندبسامدی HEM از مجموعهای از گیرندههای کوچک الكترومغناطيسي همراه با مغناطيس سنج، ارتفاع سنج ليزرى و GPS که همگی آنها داخل محفظه لولهای شکل به طول ۹ متر به نام یرنده؛ و معمولاً در ارتفاع ۳۰ تا ۴۰ متری از سطح زمین قرار می گیرد، استفاده می شود. در این دستگاههای جدید فاصله بین پیچههای فرستنده و گیرنده الكترومغناطيسي معمولاً از ۴ تا ۸ متر تغيير مي كند و دادهها در ۴ تا ۶ بسامد (از ۲۰۰ تا ۲۰۰۰۰ هرتز) اندازه گیری می شود (عرب امیری و همکاران، ۲۰۱۰؛ شیرزادی و اسکویی، ۱۳۹۰). در روشهای HEM توزیع مقاومتویژه عمقي با تحليل ميدانهاي الكترومغناطيس در بسامدهاي مورد استفاده بهدست میآید. لذا در نخستین گام تفسیر دادهای الکترومغناطیس، تعیین مقاومتویژه و تغییرات عمقي آن موردنياز است. در دههٔ ۱۹۷۰ اين محاسبات اغلب به نمودارهای فازور محدود می شد. پس از آن ماندری (۱۹۸۴)، الگوریتمی را بهمنظور بهبود محاسبات عددی عرضه کرد. این الگوریتم منجر به پدید آمدن روشهای متنوع محاسباتی برای مدلسازی معکوس (inversion) دادههای الکترومغناطیس هوایی به منظور رسم منحنیهای

۱ مقدمه

اولیه مناسب ممکن است باعث ناهمگرایی یا کمینهسازی واقعی شود و بنابر این جواب بهدست آمده معقول نخواهد بود.

یکی از روشهای متداول معکوسسازی با تکرار محاسبات، روش لايههاي گسسته يا تجزيه مقادير تكين (فو گرو، ۲۰۰۳) است. در این روش، زمین به صورت مدلی متشکل از لایههای افقی در نظر گرفته می شود که هر لایه مقاومت ویژه و ضخامت متفاوتی دارد و پارامترهای مدلسازی، مقاومت ویژه و ضخامت لایهها هستند که بهصورت همزمان تغییر میکنند. در این روش معکوسسازی، ابتدا یک مدل اولیه از سوی کاربر عرضه می شود و با استفاده از مدل سازی پیشرو forward) (modeling داده های متناظر با این مدل تولید و اختلاف بین این دادهها و دادههای برداشت شده اصلی با کمترین خطای ممکن (RMS error) بررسی می شود (فرشنخت، ۱۹۶۷). سپس با استفاده از روش تجزیه مقادیر تکین، مدل اولیه اصلاح و مدل ثانویه تولید می شود. این روند تا جایی که اختلاف دادههای حاصل از مدل و دادههای برداشت شده به یک آستانه قابل قبول برسد، تکرار میشود. لازم به ذکر است که در اصلاح مدل در هر تکرار از روش تجزیه مقادیر تكين استفاده مىشود. مهمترين مزيت بررسى صورت گرفته نسبت به بعضی از روش های معکوس سازی، مقاوم بودن آن در مقابل نوفه است که با حذف مقادیر کوچک منفرد در روش پیش گفته صورت می گیرد. بدین ترتیب از ایجاد ساختارهای ناخواسته در مدل بهدست آمده از معکوسسازی جلوگیری میشود و لذا پایداری در فرایند معکوسسازی ایجاد میشود. مهمترین اشکال این روش وابستگی شدید آن به مدل اولیه مناسب است. ازاینرو چنانچه مدل اولیه بسیار دور از مدل حقیقی باشد برنامه دچار واگرایی میشود و پاسخ قابلقبولی نخواهد داد (مجو، ۱۹۹۴). بنابراین با استفاده از مدل اولیه مناسب می توان به همگرایی معکوسسازی غیرخطی به کار رفته کمک کرد.

در این مقاله در نظر است تا با انتخاب مدلهای اولیه گوناگون که از تبدیل مستقیم دادههای اندازه گیری شده حاصل میشوند و همچنین تهیه الگوریتم و برنامه های رایانه ای لازم دقت نتایج حاصل از معکوس سازی با روش تجزیه مقادیر تکین بهبود یابد.

۲ مدلسازی پیشرو دادههای الکترو مغناطیس هوایی برای نیل به معکوسسازی دقیق بهمنظور تهیه نقشههای مقاومت ویژه، تهیه مدلهای اولیه مناسب برای یک برنامه پیشرو ضرورت دارد. از آنجا که در روش تکرار محاسبات، مقادیر هر مدل تصحیح میشود و محاسبات به صورت پی درپی با نتیجه نهایی مورد ارزیابی قرار می گیرد، نیاز به نگارش برنامهای پیشرو دقیق و مطلوب است. تهیه نشدن یک برنامه پیشرو دقیق سبب پاسخهای ناهنجار خواهد شد. از آنجا که در روش معکوس سازی باروش تجزیه مقادیر تکین مثل اغلب روش های معکوس سازی به صورت پیوسته به برنامه پیشرو برای محاسبات مدل جدید رجوع میشود، لذا لازم است با دقت بیشتری به تهیه این مهم پرداخته شود (اسدیان و همکاران، ۲۰۱۴).

در دستگاههای برداشت حوزه بسامد، سیمپیچهای فرستنده و گیرنده با فاصله معین و اغلب بهصورت افقی یا عمودی درون پرنده قرار می گیرند. از آنجا که فاصله بین فرستنده و گیرنده در مقایسه با ارتفاع پرنده از زمین زیاد نیست، میتوان این مجموعه را بهصورت یک دوقطبی مغناطیسی در نظر گرفت. براساس تحقیقات فریشنخت مغناطیسی در نظر گرفت. براساس تحقیقات فریشنخت (۱۹۹۷)، ماندری (۱۹۸۴)، وارد و هومن (۱۹۸۷) پاسخ میدان الکترومغناطیسی دریافت شده در یک گیرنده (نسبت میدان مغناطیسی ثانویه به میدان اولیه مغناطیسی ارسالی)، میدان مغناطیسی از رابطه (۱) بهدست میآید (سیمون و همکاران، ۲۰۰۹): به منحنی های فازوری برای تعیین مقاومت ویژه اولیه است. ازاین رو با معرفی پارامتر های ذکر شده در زیر رابطه (۱) و مشخص بودن مقدار مقاومت ویژه ظاهری اولیه می توان مقدار عمق مرکزی سنگپیل (^{*}Z) را با توجه به رابطه (۲) بهدست آورد (سنگپیل، ۱۹۸۸).

$$Z_{ppm} = \text{Re}(Z) + i \text{Im}(Z)$$
(Y)

$$d_{a} = D_{a} \cdot h,$$

$$z^{*} = d_{a} + \text{Re}(C),$$

$$\text{Re}(C) = \text{Re}\left(\frac{D_{a}\sqrt{(k_{r}^{2} + \sqrt{k_{r}^{4} + 4\delta^{4}})/2}}{\sqrt{k_{r}^{4} + 4\delta^{4}}}\right)$$

$$\delta = \frac{D_{a}}{\sqrt{2\rho_{a}/\omega\mu_{0}}}, k_{r} = \frac{\delta}{\sqrt{\frac{1}{\sqrt{2\rho_{a}/\omega\mu_{0}}}}},$$

$$B = \frac{4\text{Re}(Z)}{(r/h)^{3}},$$

که در آن، Re و Im بهترتیب بخش حقیقی (همفاز) و بخش موهومی(ناهمفاز) میدان اندازه گیری شده، h و Da بهترتیب ارتفاع اندازهگیری شده با دستگاه هوایی و ارتفاع ظاهری محاسبه شده، r فاصله افقی حلقه و یا پیچههای فرستنده و گیرنده الکترومغناطیسی و d_a یارامتر عمق ظاهری در مدل نیم فضای کاذب (pseudo layer) (model هستند. با محاسبه عمق مرکزی از رابطه (۲) و بهدست آوردن مقاومت ویژه در بسامدهای گوناگون، می توان نمودار تغییرات مقاوت ویژه ظاهری برحسب عمق مرکزی ((ج. (z*))را در نقاط متفاوت روی یک نیمرُخ برداشت بهدست آورد و نتیجه را بهصورت یک شبه مقطع مقاومت ویژه ظاهری نشان داد. پس از سالها بهرهمندی از روش عمق مرکزی سنگپیل و مشخص شدن مزایا و معایب آن، سیمون (۲۰۰۱) با ابداع چندین روش مدلسازي به يكي از مناسب ترين روش ها در محاسبه عمق نیز دست یافت که از آن با عنوان روش عمق مرکزی سيمون ياد مي شود.

$$Z(r)[ppm] = \frac{H_s}{H_p} = R + \qquad (1)$$

$$iQ = r^3 \int_0^{\infty} R_0(\omega, \lambda, \rho, t) \frac{\lambda^3}{\alpha_0} e^{-2\alpha_0 h} J_0(\lambda r) d\lambda$$

$$iQ = r^3 \int_0^{\infty} R_0(\omega, \lambda, \rho, t) \frac{\lambda^3}{\alpha_0} e^{-2\alpha_0 h} J_0(\lambda r) d\lambda$$

$$D = r^3 \int_0^{\infty} R_0(\omega, \lambda, \rho, t) \frac{\lambda^3}{\alpha_0} e^{-2\alpha_0 h} J_0(\lambda r) d\lambda$$

$$D = r^3 \int_0^{\infty} R_0(\omega, \lambda, \rho, t) e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^3 \int_0^{\infty} R_0 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^3 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^3 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^3 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} e^{-2\alpha_0 h} dx$$

$$D = r^2 e^{-2\alpha_$$

۳ روشهای تبدیل مستقیم

در سالهای گذشته، برای بهدست آوردن مدل اولیه معکوس سازی از نمودارهای فازوری استفاده می شد (فریزر، ۱۹۷۸)، در ادامه سنگپیل (۱۹۸۸) روشی را برای دستیابی به عمق مرکزی (centroid depth) با استفاده از روش تفسیر داده های مگنتو تلوریک ,Magnetotelluric) (MT عرضه کرد. در این روش یک مقطع مقاومت ویژه-عمق در صورتی که مقدار مقاومت ویژه ظاهری برای هر بسامد به صورت یک عمق جداگانه رسم شود می تواند تصویری کیفی از مدل را به دست دهد. این عمق را می توان شبیه به عمق حاصل از سامانه جریان های هم فاز در روش



شکل ۱. نمودار تعیین مقاومت ویژه و عمق ظاهری به روش: (a) اندازه دامنه، (b) نسبت فاز و (c) روش سیمون.

در شکل ۱ نحوه محاسبه مقدار مقاومت ویژه و ارتفاع پرواز ظاهری به سه روش متفاوت آورده شده است.در روش نخست (a) که روش دامنه نامیده می شود با مشخص کردن اندازه دامنه میدان الکترومغناطیس ثانویه نرمال امی (A^{1/3}) = log(A^{1/3})/(r/h) و تعیین (A^{1/3}) = log(A^{1/3}) می توان مقدار (δ) ار تعیین کرد و با توجه به مشخص شدن آن مقدار مقاومت ویژه را بهدست آورد.

در روش دوم (b) مقدار نسبت فاز $\log(\epsilon=Q/R)$ برای مقادیر مولفه های همفاز و ناهمفاز حاصل از برداشت محاسبه می شود. از سوی دیگر بر این اساس امکان تعیین مقدار پارامتر $\log(\delta)$ نیز براساس نمودار فازوری رسم شده وجود دارد که با مشخص شدن این پارامتر، $(\delta = h/p)$ که در آن q عمق پوست است، مقدار مقاومت ویژه به راحتی قابل اندازه گیری است. در روش سوم (c) که روش سیمون یا روش عمق مرکزی سیمون (۲۰۰۱) نامیده می شود، ابتدا مقدار مقاومت ویژه از روش نسبت فاز محاسبه می شود.

سپس با معین بودن (bog(δ) و براساس نمودار مربوط به روش دامنه میتوان (log(A^{/1/3}) را بهدست آورد. در انتها

$$h_{a} = r\left(\frac{A'}{A}\right)^{\frac{1}{3}} \equiv D_{a} \tag{(4)}$$

با معلوم بودن ارتفاع ظاهری میتوان عمق مرکزی سیمون (^{*}^{*}) را از رابطه (۴) معین کرد.

$$z_{s}^{*} = d_{a} + \frac{p_{a}}{2} = (D_{a} - h) + \frac{p_{a}}{2}$$
(*)

با بهدست آوردن رابطه فوق برای بسامدهای متفاوت و همانند روش سنگپیل می توان نمودار تغییرات ۵(P(Zp^{*}) را در محلهای گوناگون مشخص و بدین وسیله شبهمقطع مقاومت ویژه موردنظر را به سرعت تعیین کرد.

۶ استفاده از روش تجزیه مقادیر تکین در معکوس سازی همان طور که میدانیم هدف از مدل سازی معکوس رسیدن از فضای داده ها به فضای پارامترهای مدل است. برای حصول به این مهم روش های متعددی نظیر، روش اکام، روش گسسته و روش تجزیه مقادیر تکین وجود دارد. در روش تجزیه مقادیر تکین همانند سایر روش ها با در نظر گرفتن یک مدل اولیه در حکم ورودی به بهبود مدل عرضه شده پرداخته می شود. در این روش ارتباط بین داده ها و پارامترهای مدل به صورت زیر بیان می شود.

$$\mathbf{d} = \mathbf{F}(\mathbf{m}) \tag{2}$$

که در آن،^T(J), (d₁,d₂,d₃,...,d_N) = **b** بردار دادهها که شامل مولفههای حقیقی و موهومی اندازه گیری شده در بسامدهای متفاوت است،^T(m₁,m₂,m₃,...,m_M) = **m** بردار پارامترهای مدل که شامل مقاومت ویژه و ضخامتهای لایههای گوناگون،T نماد ترانهاده و F همان رابطه پیشرو است. در معکوس سازی دادهها به دنبال کمینه کردن یک تابع هدف هستیم که این تابع به صورت رابطه (۶) در نظر گرفته می شود.

$$\varphi = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} e_i^{'2} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} [(d_i - F(m_i)) / \sigma_i]^2$$
 (9)

که در آنi۵ها خطای انحراف میانگین مربوط به داده i م و N تعداد داده ها است. از آنجاکه رابطه پیشرو ((F(m_i)) بیان شده به شدت غیر خطی است لذا لازم است به بسط تیلور آن حول مدل اولیه⁰ پرداخته شود (مجو، ۱۹۹۴). در این صورت با چشمپوشی از مشتقهای مرتبه دوم و بالاتر، رابطه (۷) بهدست خواهد آمد.

$$\Delta \mathbf{d} = \mathbf{J} \cdot \Delta \mathbf{m} \tag{(V)}$$

در رابطه بالا Δd بردار اختلاف بین داده برداشت شده و داده تولید شده از مدل اولیه (پاسخ مدل)،Δm بردار اختلاف بین مدل اولیه و مدل ثانویه وJ ماتریس ژاکوبی یا ماتریس حساسیت است که با رابطه (۸) بهدست می آید:

$$J_{ij} = \frac{\partial F_i(m)}{\partial m_j} | m_k, \quad i = 1, 2, 3, \dots M \quad j = 1, 2, \dots N \tag{A}$$

و چنانچه J یک ماتریس غیر تکین باشد حل کمترین مربعات اختلاف پارامتر مدل (بهبود مدل) را بهصورت زیر بهدست می دهد (مجو، ۱۹۹۴) :

$$\Delta \mathbf{m} = (\mathbf{J}^{\mathrm{T}}\mathbf{J})^{-1}\mathbf{J}^{\mathrm{T}}.\Delta \mathbf{d}$$
(9)

چنانچه ماتریس ژاکوبی (J) غیر تکین باشد جای گذاری آن در رابطه (۹) باعث واگرایی الگوریتم میشود. بهمنظور رفع این مشکل، از روش تجزیه مقادیر تکین (SVD) ماتریس J استفاده میشود. ازاینرو طبق رابطه (۱۰) خواهیم داشت:

$$\mathbf{J} = \mathbf{U}\mathbf{A}\mathbf{V}^{\mathrm{T}} \tag{(1)}$$

که در آن U ماتریس ویژه بردارهای فضای دادهها، V ماتریس حاوی ویژه بردارهای فضای پارامترها و Λماتریس قطری حاوی مقادیر تکین (λi) ماتریس J است (هوانگ و فریزر،۲۰۰۳). با جای گذاری رابطه (۱۰) در رابطه (۹) رابطه زیر حاصل می شود:

$$\Delta m = V \Lambda^{-1} U^T \Delta d$$
 (۱۱)
که در آن، درایه های (عناصر) ماتریس Λ^{-1} برابر $1/\lambda i$ است.
ملاحظه می شود که یک مقداری کوچک از مقدار تکین

اثر زیادی روی مقدار ۵۳ دارد. لذا برای پایدارسازی روش معکوسسازی و برای جلوگیری از واگرایی مسئله و با استفاده از الگوریتم لونبرگ-مارکوارت (فارکوارسن و الدنبرگ، ۲۰۰۴؛ هوانگ و فریزر، ۲۰۰۳) رابطه (۱۱) بهصورت زیر تغییر مییابد.

$$\Delta \mathbf{m} = \mathbf{V} \mathbf{\Lambda} (\mathbf{\Lambda}^2 + \mathbf{\beta} \mathbf{I})^{-1} \mathbf{U}^{\mathrm{T}} \Delta \mathbf{d}$$
 (11)

در رابطه فوق β فاکتور میرایی(damping factor) برای جلو گیری از واگرایی مسئله و I نیز ماتریس واحد است. در پایان با بهدست آمدن Δ در هر تکرار (مثلاً تکرار (k+1)، مدل عرضه شده از رابطه (۱۳) بهبود مییابد و این مقدار درحکم مدل ثانویه برای تکرار بعدی (یعنی تکرار (k مدر نظر گرفته میشود. این روند تا جایی که تابع هدف به مقدار مطلوب ما کمینه شود ادامه مییابد.

$$\mathbf{m}^{k+1} = \mathbf{m}^k + \Delta \mathbf{m} \tag{11}$$

۵ مدلسازی

به منظور مقایسه و بررسی دقیق، مدل سازی های صورت پذیرفته روی یک زمین لایه ای با سیم پیچ های هم صفحه افقی (horizontal-coplanar, HCP) در پنج بسامد ۸۷۲٬۱۸۲۰ ۲۵۵٬۵۰ و ۱۳۳۲٬۰۰ هر تز و فاصله جدایش پیچه ای ۸ متر و ارتفاع پرواز ۳۰ متر عملی شد. نتایج مدل سازی مصنوعی به منظور یافتن پاسخ مولفه های هم فاز و ناهم فاز میدان ثانویه با استفاده از برنامه پیشرو نگارش یافته و با حل انتگرال ماندری با استفاده از ضرایب سریع هنکل به روش گوپتاسارما وسینگ (۱۹۹۷) به دست آمده است (اسدیان و همکاران، ۲۰۱۴). پاسخ مدل برای فواصل یک متری تهیه شده است.

۱-۵ زمین همگن در شکل ۲ فرض بر استفاده از یک مدل زمین همگن با مقاومت ویژه ۱۰ اُهممتر است. در شکل ۳ نیز به تر تیب مدل

حاصل از روش های تبدیل مستقیم؛ دامنه، نسبت فاز، عمق مرکزی سنگپیل وعمق مرکزی سیمون آورده شده است. لازم به ذکر است که در همه این مقاطع، سونداژ واقع در مختصات صفر (اولین نقطه سمت چپ مقاطع) عاری از نوفه و نشانگر مقاومت ویژه ۱۰ اُهممتر است. با حرکت به سمت راست، ابتدا در ۱۰ نقطه نخست (از مبدأ تا مختصات ۱۰) یک درصد، در ۱۰ نقطه دوم (از ۱۰ تا مختصات ۲۰) دو درصد، در ۱۰ نقطه سوم (از ۲۰ تا مختصات ۳۰) سه درصد، در ۱۰ نقطه چهارم (از ۳۰ تا مختصات ۴۰) چهار درصد و در ۱۰ نقطه پنجم (از ۴۰ تا مختصات ۵۰) پنج درصد نوفه بهطور تصادفی به دادههای اصلی اضافه شده است. در همه مقاطع شکل ۳، ستون رنگی معرف مقاومت ویژه است. در هر مرحله سعی شده است تا نتایج حاصل از مدلسازی پیشرو (دادههای مصنوعی) و نتایج حاصل از روشهای تبدیل مستقیم، مورد مقایسه قرارگیرد و مقدار خطای حاصل از پردازش کل و میانگین خطاها در نتایج آورده شو د.

در جدول ۱، میانگین خطای برازش نشدن برای روش های متفاوت تبدیل مستقیم آورده شده است. همان طور که مشخص است، مقدار میانگین خطا در روش دامنه از بقیه روش ها بیشتر است. از این رو شاید در نگاه اول چنین به نظر رسد که این روش در معکوس سازی نهایی بهتر است در حکم مدل اولیه مورد استفاده قرار نگیرد. اما با نگاه به شکل ۳ که مقاطع حاصل از روش های مستقیم را نشان می دهد به وضوح مشخص است که رنگ غالب در روش دامنه، بسیار نزدیک به روش فاز و حتی سایر روش های مستقیم است. از این رو لازم است این مدل نیز گرچه دارای خطای میانگین بیشتری نسبت به سایر مدل ها است، در معکوس سازی به روش تجزیه مقادیر تکین در حکم مدل اولیه در نظر گرفته شود.

با توجه به مدلهای اولیه، فرایند معکوس سازی به روش تجزیه مقادیر تکین براساس چهار مدل اولیه شکل ۳ مورد

بررسی قرار گرفت و مدلهای نهایی موجود در شکل ۴ بهدست آمد. پس از بهدست آمدن پاسخ مدل، مقدار خطای میانگین آن نسبت به مدل اولیه مورد بررسی قرار گرفت. همان طور که در جدول ۲ مشخص است میزان خطای میانگین در همه روشها تقریباً مشابه است و از این لحاظ نمی توان روشی را بر دیگری برتری داد.

با توجه به مدلهای دوبُعدی حاصل از معکوسسازی (شکل ۴) ملاحظه میشود که همه روشها نتایج بهنسبت یکسانی را بهدست دادهاند. ازاینرو برای انتخاب یک روش مشخص بهمنظور تولید مدل اولیه در این حالت، نمی توان چندان به مقایسه خطای روشهای تبدیل مستقیم در مورد مدلهای زمین همگن اعتماد کرد.

جدول ۱. میانگین خطای حاصل از روش های تبدیل مستقیم.

روش	میانگین خطای برازش نشدن
دامنه	77/1922
نسبت فاز	٥٢/٨٦٩٣
عمق مرکزی سنگپیل	0./11/11
عمق مرکزی سیمون	0•/£740

جدول ۲. میانگین خطای حاصل از معکوسسازی به روش تجزیه مقادیر تکین، با استفاده از مدل.های اولیه حاصل از روش.های تبدیل مستقیم.

مدل اوليه	میانگین خطای برازش نشدن مدل حاصل از معکوس سازی SVD
دامنه	¥9/V٣٤A
نسبت فاز	1 9/9 • 20
عمق مرکزی سنگپیل	*•/1***
عمق مرکزی سیمون	29/9725



شکل ۲. مدل همگن با مقاومت ویژه ۱۰ اُهممتر.



شکل ۳. مدل حاصل از روش های تبدیل مستقیم؛ (الف) عمق مرکزی سیمون، (ب) عمق مرکزی سنگپیل، (ج) روش نسبت فاز و (د) دامنه. (مقاومت ویژه برحسب أهممتر).



شکل ٤. نتایج حاصل از معکوسسازی به روش تجزیه نقاط تکین با استفاده از مدلهای اولیه حاصل از روش تبدیل مستقیم، (الف) عمق مرکزی سیمون، (ب)عمق مرکزی سنگپیل، (ج) روش نسبت فاز. و (د) دامنه. (مقاومت ویژه برحسب أهممتر).

۲-۵ زمین چهار لایه

در این قسمت برای ارزیابی بهتر توانایی روشهای گوناگون تبدیل مستقیم، به مدلسازی مدلی چهار لایه مطابق شکل ۵ پرداخته شده است. همان طور که در جدول ۳ مشخص است، در این حالت خطای میانگین نتایج حاصل از روش دامنه از سایر روشها کمتر است. علاوه بر آن اختلاف فاحشی بین روش نسبت فاز با سایر روشها وجود دارد، به گونهای که مقدار خطای روش نسبت فاز حدود دو برابر روش عمق مرکزی و حدود چهار برابر روش دامنه است.

با نگاهی به مقاطع دوبُعدی شکل ۶ نیز می توان متوجه شد اگرچه محل شکل مکعب ۵۰ اُهم متری، تقریباً در همه روش ها مشخص شده است اما روش دامنه محل آن را بهتر از بقیه روش ها نشان داده است؛ گرچه در این حالت نیز عمق توده مرکزی به خوبی مشخص نشده است. همانند حالت قبل، فرایند معکوس سازی به روش تجزیه

مقادیر تکین براساس چهار مدل اولیه فوق مورد بررسی قرار گرفت و نتایج آن در شکل ۷ آورده شده است. پس از بهدست آمدن پاسخ مدل حاصل، مقدار خطای میانگین آن نسبت به مدل اولیه مورد بررسی قرار گرفت. همان طور که در جدول ۴ مشخص است، میزان خطای میانگین مدل حاصل از روش های عمق مرکزی سیمون و سنگپیل بسیار کمتر از روش دامنه و روش نسبت فاز است.

مستقيم	تبديل	روشهاي	از	حاصل	خطای	ميانگين	۳.	جدول
--------	-------	--------	----	------	------	---------	----	------

روش	میانگین خطای برازش نشدن
دامنه	٤٣/١٥٠٨
نسبت فاز	110/1891
عمق مرکزی سنگپیل	٩ ٩/٢٩٧
عمق مرکزی سیمون	74/4274

با توجه به این موضوع و با توجه به مقاطع شکل ۷ که جدول ٤. میانگین خطای برازش نشدن حاصل از معکوسسازی به روش تجزیه مقادیر تکین، با استفاده از مدلهای اولیه روشهای تبدیل

مدل اوليه	میانگین خطای برازش نشدن
دامنه	٩/•٨•٨
نسبت فاز	29/0727
عمق مرکزی سنگپیل	١/٧٤٩٧
عمق مرکزی سیمون	1/7108

مستقيم.

نتایج حاصل از معکوسسازی به روش تجزیه مقادیر تکین با مدلهای اولیه پیش گفته است، می توان نتیجه گرفت که مدل حاصل از معکوس سازی با به کارگیری مدل اولیه روش های عمق های مرکزی نتیجه مطلوب تری را بهدست مي دهد. لذا پیشنهاد مي شود براي دست يافتن به نتايج مورد اعتمادتر، از معکوسسازی روشهای عمقهای مرکزی سيمون و سنگپيل در ساخت مدل اوليه استفاده شود.



شکل ٥. مدل چهارلایه با یک توده مربعی در بخش مرکزی.



شکل ٦. مدل.های حاصل از روش.های تبدیل مستقیم: (الف) عمق مرکزی سیمون ،(ب)عمق مرکزی سنگپیل،(ج) نسبت فاز و (د) دامنه. (مقاومت ویژه برحسب أهممتر).



شکل ۷. نتایج حاصل از معکوسسازی به روش تجزیه مقادیر تکین با استفاده از مدلهای اولیه حاصل از روش تبدیل مستقیم: (الف) عمق مرکزی سیمون، (ب) عمق مرکزی سنگپیل، (ج) روش نسبت فاز، (د) دامنه. (مقاومت ویژه برحسب أهممتر).



شکل ۸ نقشه زمینشناسی منطقه کلاته رشم دامغان همراه با بخشی از خط پرواز L30710 برای برداشت هوایی دادههای ژئوفیزیکی (خط سبزرنگ).

۵-۳ مدل زمين واقعى

در مدلسازی واقعی از دادههای برداشت شده منطقه کلاته رشم دامغان استفاده شد.این منطقه در استان سمنان و حدود ۱۲۰ کیلومتری جنوب دامغان واقع شده است. منطقه مورد

بررسی جزئی از زون ساختاری ایران مرکزی است، این زون که محل قدیمیترین قاره ایران است، در دوران پالئوزوئیک و اوایل مزوزوئیک خاصیت پلاتفرمی داشته است ولی در اواخر دوران مزوزوئیک و سنوزوئیک تبدیل

به زون بسیارفعالی شده است. این زون درترشیاری شاهد فعالیت ماگمایی بسیارگستردهای بوده است که حاصل آن درمنطقه طرود کمربندآتشفشانی نفوذی طرود – چاه شیرین را با طول حدود ۱۰۰و پهنای بیش از ۱۰کیلومتر با روند شمال شرق –جنوب غرب (به موازات گسل های طرود وانجیلو) در حاشیه شمالی کویرمرکزی ایران تشکیل میدهد (سازمان زمین شناسی و اکتشافات معدنی ایران،

برداشت دادههای مغناطیسی، الکترومغناطیسی و تابش سنجى هوابرد اين منطقه از سوى سازمان زمين شناسي در سال ۱۳۸۳ عملی شده است. فاصله خطوط اصلی ۴۰۰ متر و فاصله خطوط کنترلی حدود ۴ تا ۶ برابر فاصله خطوط اصلى انتخاب شد. سرعت پرواز بالگرد حين برداشت دادهها حدود ۶۰ کیلومتر بر ساعت بوده است که البته با توجه به شرایط جوّی و همچنین توپو گرافی گاهی تغییراتی داشته است. از آنجاکه با این سرعت در هر ثانیه یک داده برداشت می شود، می توان فاصله بین دو داده متوالی را حدود ۱/۵ متر در نظر گرفت. طراحی اولیه برای ارتفاع قائم پرنده از سطح زمین حدود ۳۰ تا ۴۵ متر در نظر گرفته شده بود که البته در عمل در مناطق با توپوگرافی شدید این ارتفاع به ۸۰ متر نیز رسیده است و سبب کاهش کیفیت دادهها در این موارد شده است. یرنده استفاده شده از نوع دیگهم (DIGHEM) متعلق یه شرکت فوگرو است. این یرنده با یک کابل ۳۰ متری از بالگرد آویزان شده است. در این دستگاه از پیچههای افقی هم صفحه در سه بسامد ۸۲۷، ۴۹۲۰ و ۳۳۰۰۰ هرتز و از پیچههای عمودی در بسامدهای ۹۲۷ و ۴۴۹۰ هرتز که فاصله گیرنده و فرستنده در هر بسامد ۶/۴ متر است، استفاده شده است. از آنجاکه برداشتهای هوایی اغلب با خطا مواجهاند و برای شروع عملیات معكوس سازى دادهها نيازمند تصحيحات گوناگون به خصوص تصحيح ارتفاع هستيم، لذا براي بهدست آوردن نتيجه مطلوب، از خط پروازی L30710 در این تحقیق

استفاده شد که محل آن در شکل ۸ مشخص شده است. نتیجه حاصل از مدلسازی داده های این خط به روش های تقریبی سیمون و سنگپیل در شکل ۹ آمده است. همان طور که اشاره شد از این مقاطع می توان به عنوان مدل اولیه معکوس سازی روش لونبر گ – مارکوارت با استفاده از تجزیه مقادیر تکین استفاده کرد. از آنجا که داده ها در سه بسامد برداشت شده اند، نتیجه حاصل از روش های تقریبی سیمون و سنگپیل مطابق شکل ۹ یک زمین سه لایه است که می شود. میانگین خطای RMS در ۲۰۰۰ ایستگاه مورد بررسی در خط پروازی برای روش سیمون ۴۳/۲۸ درصد و برای روش سنگپیل ۵۵/۱۵ در صد شده است.

به طور کلی یک حد مطلوب و قابل قبول خطای RMS برای دادههای با کیفیت متفاوت، یکسان نیست. اما معمولاً برای دادههای الکترومغناطیسی هوابرد، خطای RMS کمتر از ۱۰ درصد را قابلقبول در نظر می گیرند (سیمون و همکاران، ۲۰۰۹). بدین ترتیب می توان گفت که هر دوی این روشها در برازش دادهها بسیار ناموفق عمل کردهاند و در واقع دادههای حاصل از مدل عرضه شده فاصله زیادی با دادههای برداشت شده دارند. همانطور که از شکل ۱۰ مشخص است، نتیجه حاصل از معکوسسازی به روش لونبر گ- ماركوارت با استفاده از تجزیه مقادیر تكین، مقدار خطای RMS را برای هر دو مدل اولیه حاصل از روش های سیمون و سنگییل به میزان چشمگیری کاهش داده است. در این روش معکوسسازی با استفاده از نتایج روش سیمون درحکم مدل اولیه، مدلی با خطای RMS میانگین ۲/۷۲ درصد حاصل شده است که نتیجهای کاملاً قابل قبول و رضایت بخش است. این روند معکوس سازی با استفاده از مدل اوليه روش سنگپيل حتى با بهبود بيشتري در خطای برازش، همراه است. بهطوری که معکوس سازی دادهها به کمک مدل اولیه حاصل از روش سنگییل مدلی با خطای RMS میانگین ۱/۸۲ درصد را که برای دادههای

میدانی بسیار ایدهآل است نتیجه میدهد.

در هر دوی این مدلها، ضخامت لایه رویی در طول نیمرُخ ازکمتر از ۱ متر تا ۲۰ متر و مقاومتویژه آن نیز عموماً بین ۳۰ تا ۶۰ اُهممتر در تغییر است. بااین حال پارامترهای لایه دوم در دو مدل نهایی بسیار متفاوت است. همان طور که در شکل ۱۰-الف مشخص است، ضخامت لایه دوم عموماً کمتر از ۲۰ متر است و حتی در برخی ایستگاهها به نزدیک صفر میرسد و درواقع مدل به مدلی دو لايه نزديک مي شود. در اين مدل مقاومت ويژه لايه دوم در طول نیمرُخ از ۴۰ تا ۱۵۰ اُهممتر تغییر می کند. اما در مدل شکل ۱۰-ب مشاهده می شود که ضخامت لایه دوم به ندرت به کمتر از ۵ متر می رسد و حتی در برخی ایستگاهها به ۶۰ متر نیز نزدیک می شود. در این مدل مقاومت ویژه لایه دوم از ۶۰ تا ۲۲۰ اُهم متر متغیر است. در مورد مقاومت ویژه لایه سوم نیز با وجود روند مشابه در اُفت و خیز این پارامتر در طول نیمرُخ، مقدار این پارامتر در دو مدل متفاوت است. با توجه به شکل ۱۰-الف مقدار این پارامتر از ۶۰ تا ۲۰۰ اُهممتر تغییر می کند؛ اما در مدل شکل ۱۰-ب

مقدار آن از ۱۵۰ تا ۳۵۰ اُهممتر متغیر است. با وجود تفاوتهای ذکر شده، روند تغییرات مقاومتویژه در سه لایه در طول نیمرُخ در هر دو مدل مشابه است.

چنانچه معیار اساسی ما برای انتخاب مدل نهایی میزان خطای برازش نشدن باشد، مدل آورده شده در شکل ۱۰– ب بهترین انتخاب خواهد بود. لیکن با توجه به اینکه در (underdetermined) فرومعیّن (underdetermined) روبهرو هستیم، از لحاظ نظری می توان مدل های زیادی با خطای برازش نشدن قابل قبول یافت. مشکل یکتا نبودن مشکل اساسی این گونه مسائل است. بنابراین نگاه مطلق به خطای RMS نمی تواند گزینه مناسبی برای انتخاب مدل نهایی باشد. درواقع چه بسا بتوان مدل های اولیه متفاوتی یافت که منجر به مدلی نهایی با خطای RMS کمتری شوند. همان گونه که بیان شد، تنها گزینه مفسر برای محدود کردن مدل های ممکن در حکم پاسخ نهایی، استفاده از اطلاعات جانبی از قبیل اطلاعات گمانهها، دیگر روشهای ژئوفیزیکی صورت گرفته در منطقه و هرگونه اطلاعات اضافی در مورد زمین شناسی منطقه موردنظر است.



شکل ۹. مدل.های حاصل از روش.های تبدیل مستقیم دادههای HEM نیمرُخ L30710 . (الف) روش سیمون و (ب) روش سنگپیل. (مقاومت ویژه برحسب اُهممتر).



شکل ۱۰. نتیجه معکوسسازی دادههای HEM نیمرُخ L30710 به روش لونبرگ –مارکواردت با استفاده از مدل اولیه حاصل از روش تبدیل مستقیم. (الف) با استفاده ازمدل اولیه حاصل از روش سیمون و (ب) با استفاده از مدل اولیه حاصل از روش سنگییل. (مقاومت ویژه برحسب أهممتر).

۶ نتیجه گیری در این تحقیق با تهیه الگوریتم و برنامه های رایانه ای لازم چگونگی بهبود مدل سازی معکوس داده های الکترومغناطیس بالگردی و تاثیر مدل اولیه در فرایند معکوس سازی به روش تجزیه مقادیر تکین مورد بررسی قرار گرفت و مشخص شد که در صورت به کار نگرفتن مدل اولیه مناسب، نتایج حاصل از مدلسازی معکوس به کمک روش موردنظر به هیچوجه قابل اعتماد نیست. بررسیهای صورت گرفته در این تحقیق نشان میدهد که برای تعیین صحت و مقایسه یک روش مشخص بهمنظور توليد مدل اوليه، نمي توان به مدل هاي زمين همگن چندان اعتماد کرد و به همین علت باید از مدلهای پیچیدهتری مثل مدلهای حاصل از تبدیل مستقیم استفاده کرد. نتایج معکوسسازی دادههای مصنوعی و واقعی الكترومغناطيسي هوايي استفاده شده نشان ميدهد كه روشهای تقریبی و سریع عمق مرکزی سیمون وسنگپیل

می توانند گزینه های مناسبی برای انتخاب مدل اولیه در معکوس سازی داده های الکترومغناطیسی هوابرد به روش تجزیه مقادیر تکین باشند. از سوی دیگر باید توجه شود که خطای کم مدل سازی، به خودی خود نمی تواند معیار مناسبی خطای کم مدل سازی، به خودی خود نمی تواند معیار مناسبی خطای کم مدل ایلی باشد بلکه باید از اطلاعات مفاری های عمقی و یا دیگر داده های ژئوفیزیکی و زمین شناسی منطقه موردنظر برای محدود کردن پاسخهای ممکن استفاده کرد.

تشكر و قدرداني

دادههای الکترومغناطیسی هوایی مورد استفاده در این کار تحقیقی ازسوی بخش ژئوفیزیک هوایی سازمان زمینشناسی و خدمات اکتشافی کشور در اختیار قرارگرفت. ازاینرو جا دارد تا از مساعدت و همکاری مسئولان و کارشناسان این بخش صمیمانه تشکر و قدردانی شود. short course, .Fugro Airborne Surveys Inc.

- Guptasarma, D. and Singh, B., 1997, New digital linear filters for Hankel J₀ and J₁ transforms, Geophysical Prospecting, **45**, 745-762.
- Huang, H. and Fraser, D. C., 1996, the differential parameter method for multi frequency airborne resistivity mapping, Geophysics, 61(1), 100-109.
- Huang, H. and Fraser, D. C., 2001, Mapping of the resistivity, susceptibility, and permittivity of the earth using a helicopter-borne electromagnetic system, Geophysics, **66**, 148-157.
- Huang, H. and Fraser, D. C., 2003, Inversion of helicopter electromagnetic data to a magnetic conductive layered earth, Geophysics, 68, 1211-1223.
- Huang, H. and Palacky, G. J., 1991. Damped least squares inversion of time domain airborne EM data based on singular value decomposition, Geophysical Prospecting, 39(6), 827-844.
- Meju, M. A., 1994, Geophysical data analysis: understanding inverse problem theory and practice, Society of Exploration Geophysicists Course Notes Series. SEG Publishers, Tulsa, Oklahoma, **6**, 296pp.
- Mundry, E., 1984, On the interpretation of airborne electromagnetic data for the two-layer case, Geophysical Prospecting, **32**, 336-346.
- Sengpiel, K. P., 1988, Approximate inversion of airborne EM data from a multi-layered ground, Geophysical Prospecting, 36, 446-459.
- Siemon, B., 2001, Improved and new resistivitydepth profiles for helicopter electromagnetic data, Journal of Applied Geophysics, **46**, 65-76.
- Siemon, B., Auken, E. and Christiansen, A. V., 2009, Laterally constrained inversion of helicopter-borne frequency-domain electromagnetic data, Journal of Applied Geophysics, 67(3), 259-268.
- Ward, S. H. and Hohmann, G. W., 1987, Electromagnetic theory for geophysical applications, In: Nabighian, M.N. (Ed.), Electromagnetic Methods in Applied Geophysics— Theory, Investigations in Geophysics No. 3. Society of Exploration Geophysicists, Tulsa, 1,131-133.

- Arab Amiri, A. R., Moradzadeh, A., Fathianpour, N. and Siemon, B., 2010, Inverse modeling of HEM data using a new inversion algorithm, J Mining Environ, 1, 9-20.
- Asadian, A., Moradzadeh, A., Arab Amiri, A.R., Nejati Kalateh, A., Rajabi, D., 2014, Calculation of One-dimensional Forward Modelling of Helicopterborne Electromagnetic Data and a Sensitivity Matrix Using Fast Hankel Transforms, International Journal of Mining & Geo-Engineering, 48(1), 1-9.
- Constable, S. C., Parker, R. L., and Constable, C. G., 1987, Occam's inversion: a practical algorithm for generating smooth models from electromagnetic sounding data, Geophysics, **52**(3), 289-300.
- Farquharson, C. G., Oldenburg, D. W. and Routh, P. S., 2003, Simultaneous 1D inversion of loop–loop electromagnetic data for magnetic susceptibility and electrical conductivity, Geophysics, 68, 1857-1869.
- Farquharson, C. G. and Oldenburg, D. W., 2004, A comparison of automatic techniques for estimating the regularization parameter in nonlinear inverse problems, Geophysical Journal International, **156**(3),411-425.
- Fraser, D. C., 1978, Resistivity mapping with an airborne multicoil electromagnetic system, Geophysics, 43(1), 144-172.
- Frischknecht, F. C., 1967, Fields about an oscillating magnetic dipole over the two- layer earth, Quart., Colorado School of Mines, **62**(1), 326 pp.
- Fugro, 2003, Airborne electromagnetic surveys

مراجع