

تعیین دقیق مدار ماهواره‌های زمین‌ایستا (ژئواستیشنری) بر اساس نظریه پتانسیل

علیرضا آزموده اردلان^{*} و طلوع سیلاوی*

^{*}گروه مهندسی نقشه‌برداری، قطب مهندسی نقشه‌برداری و مقابله با سوانح طبیعی، پردیس فنی دانشگاه تهران صندوق پستی ۱۱۳۶۵-۴۵۶۳

(دریافت: ۸۳/۹/۱ ، پذیرش نهایی: ۸۵/۶/۲۸)

چکیده

مدار زمین‌ایستا از سال‌ها قبل، برای برقراری ارتباطات مخابراتی جهانی مورد استفاده قرار گرفته است. مطالعه گسترده‌ما در این خصوص مشخص ساخت که تاکنون همه محاسبات تعیین مدار ماهواره‌های زمین‌ایستا بر اساس میدان پتانسیل نقطه‌ای $r = GM / W$ صورت گرفته است. از آنجا که این میدان، یک میدان بسیار تقریبی برای میدان پتانسیل واقعی زمین است، در این تحقیق بر آن شدیدم که بررسی جامعی در خصوص تعیین مدار ماهواره‌های زمین‌ایستا با بهره‌گیری از نظریه پتانسیل و مدل‌های پتانسیل کروی و بیضوی کامل‌تر (تزریک‌تبره میدان پتانسیل واقعی زمین) صورت دهیم. مدل‌های پتانسیلی به کار برده شده عبارت‌اند از: (الف) میدان پتانسیل متوسط کروی (ب) جمله اول بسط پتانسیل گرانی زمین به هارمونیک‌های بیضوی و (ج) میدان پتانسیل سومیگلیانا-پیزتی. بر اساس نتایج حاصل، شعاع مدار ماهواره زمین‌ایستا برای میدان‌های (الف) تا (ج) دارای اختلافات به ترتیب 0.5 Km ، 2.15 Km و 2.7 Km با مدار محاسبه شده از راه میدان نقطه‌ای $r = GM / W$ است. از آنجایی که این اختلاف موجب حرکت جزئی ماهواره در مدار خود می‌شود، ماهواره‌های زمین‌ایستای فعلی نیازمند راکت‌هایی هستند که برای تصحیح موقعیت مداری آنها مورد استفاده قرار گیرند و عموماً عمر مفید این ماهواره‌ها بر اساس مدت زمان کفايت سوت این راکت‌ها تعیین می‌شود. جزئیات نحوه محاسبه شعاع ماهواره‌های زمین‌ایستا بر اساس میدان‌های یاد شده در این مقاله ارائه شده است. بر اساس نتایج حاصل مدار زمین‌ایستا با شعاع $42,161,465,71 \text{ m}$ ، بر مبنای میدان‌های پتانسیل سومیگلیانا-پیزتی، برای به کارگیری در مخابرات ماهواره‌ای پیشنهاد می‌شود.

واژه‌های کلیدی: مدار زمین‌ایستا، حرکت مداری، مکانیک سماوی، میدان‌های پتانسیل

۱ مقدمه

پیشرفت بشر در علوم فضایی تا حد بسیاری مدیون مخابرات بین‌المللی ماهواره‌ای و تکنولوژی است که اولین بار کلارک، (۱۹۴۵) به شرح زیر بیان کرد:

"اگر آتن‌های رله مخابراتی روی ماهواره‌ای در فاصله تقریبی 42000 کیلومتر قرار گیرند، چون تناوب دوران چنین ماهواره‌ای 24 ساعت است موقعیت آن ماهواره نسبت به زمین ثابت می‌ماند و بدین ترتیب می‌تواند به صورت سکویی برای پوشش رادیویی در محدوده وسیعی از سطح زمین به کار رود. به علاوه اگر تعداد 3 ماهواره از این نوع با زاویه 120 درجه در صفحه مدار یاد شده قرار گیرند و بین این ماهواره‌ها نیز ارتباط رادیویی برقرار شود، کل سطح زمین تحت پوشش رادیویی قرار خواهد گرفت."

امروزه مدار پیشنهادی کلارک، مدار زمین‌ایستا

(geostationary) نامیده می‌شود و به ماهواره‌های قرار گرفته در چنین مداری ماهواره زمین‌ایستا می‌گویند. شکل نشان دهنده نحوه پوشش جهانی مخابراتی با سه ماهواره با زاویه 120 درجه در مدار زمین‌ایستا مطابق نظریه کلارک است. کلارک در مقاله سال 1945 خود علاوه بر خصوصیات مداری این نوع ماهواره‌ها به شرح قدرت و بسامدهای مورد نیاز برای این نوع ارتباطات ماهواره‌ای پرداخته است و حتی مشخص می‌سازد که چگونه می‌توان از انرژی خورشید برای تولید انرژی الکتریکی این گونه ماهواره‌ها استفاده کرد. در پایگاه اینترنتی <http://celesttrak.com/columns/v04n07/> می‌توان اطلاعات بیشتر در این خصوص دست یافت.

لازم بود تصویر کلارک سال‌ها در انتظار بماند تا نخستین ماهواره زمین‌ایستا به نام سنکوم 3 (Syncom3) در

پیزتی (اردلان و گرافارند، ۲۰۰۱)، که همگی میدان‌های کامل تری از میدان نقطه‌ای $W = GM/r$ هستند، محاسبه کنند و تأثیر آن را بر شعاع مدار ماهواره‌های زمین ایستاده دست آورند. به علاوه، میدان‌های یاد شده (میدان‌های الف تا ج) تنها میدان‌های رفرانسی‌اند که دارای سطوح هم‌پتانسیل از نوع کره و یا بیضوی هستند. جدول ۱ در برگیرنده تعریف همه میدان‌های پتانسیل با سطوح هم‌پتانسیل از نوع کروی و جدول ۲ حاوی تعریف میدان‌های پتانسیل دارای سطوح هم‌پتانسیل بیضوی است.

جدول ۱. میدان‌های گرانی رفرانس کروی.

نام میدان	رابطه میدان
میدان نقطه‌ای	$W(r) = \frac{GM}{r}$
میدان متوسط کروی	$W(\phi, r) = \frac{GM}{r} + \frac{1}{2} r^2 \omega^2 \cos^2 \phi + \frac{1}{6} r^2 \omega^2 \left(\frac{R^5}{r^5} \right) (3 \sin^2 \phi - 1)$

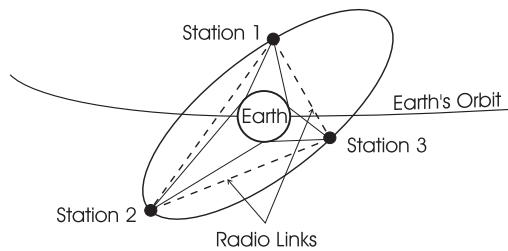
جدول ۲. میدان‌های گرانی رفرانس بیضوی.

نام میدان	رابطه میدان
جمله اول بسط میدان پتانسیل گرانی زمین به هارمونیک‌های بیضوی	$W(u) = \frac{GM}{\varepsilon} \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right)$
سومیگلیانا- پیزتی	$W(\phi, u) = \frac{GM}{\varepsilon} \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) + \frac{1}{6} \omega^2 a^2 \frac{\left(3 \frac{u^2}{\varepsilon^2} + 1 \right) \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) - 3 \frac{u}{\varepsilon}}{\left(3 \frac{b^2}{\varepsilon^2} + 1 \right) \text{arc cot} \left(\frac{b}{\varepsilon} \right) - 3 \frac{b}{\varepsilon}} + \left(3 \sin^2 \phi - 1 \right) + \frac{1}{2} \omega^2 (u^2 + \varepsilon^2) \cos^2 \phi$

در فصل بعد به محاسبه مدار زمین ایستاده براساس میدان‌های جداول ۱ و ۲ می‌پردازیم و نتیجه حاصل را با مدار زمین ایستاده حاصل از میدان نقطه‌ای مقایسه خواهیم کرد.

با توجه به اهمیت مدار زمین ایستاده در زمینه مخابراتی کتب و مقالات عدیده‌ای در این خصوص موجود است،

۱۹ اوت ۱۹۶۴ در مدار قرار گیرد و در اکتبر همان سال برای مخابره بازی‌های المپیک کیتو به امریکا به کار رود تا بدین‌سان، عصر مخابرات ماهواره‌ای آغاز شود.



شکل ۱. پوشش جهانی مخابراتی با استفاده از سه ماهواره زمین ایستاده زاویه ۱۲۰ درجه در صفحه مداری و ارتباط رادیویی بین ماهواره‌ها بر اساس نظریه کلارک.

حرکت یک ماهواره به دور زمین، صرفاً تحت تأثیر شتاب جاذبه زمین صورت می‌گیرد. از نظر مکانیک سماوی ایجاد حرکت ماهواره‌ای، مستلزم خشی شدن نیروی جاذبه زمین با شتاب گریز از مرکز حاصل از حرکت گردشی ماهواره به دور زمین است. برای اینکه یک ماهواره نسبت به زمین در موقعیت ثابتی در فضا قرار گیرد، لازم است علاوه بر خشی شدن نیروی جاذبه با نیروی گریز از مرکز، سرعت گردش ماهواره به دور زمین برابر سرعت چرخش زمین شود. به چنین ماهواره‌ای که می‌توان اثبات کرد حتماً در صفحه استوا قرار خواهد داشت، ماهواره زمین ایستاده و به مدار آن، مدار زمین ایستاده اطلاق می‌شود.

مؤلفین مقاله حاضر در بررسی گسترده خود متوجه شدند که تاکنون محاسبه مدار زمین ایستاده نقطه‌ای قانون سوم نیوتن که بر مبنای میدان گرانی نقطه‌ای $W = GM/r$ استوار بوده، صورت گرفته است، و بدین خاطر بر آن شدند که مدار زمین ایستاده را براساس میدان‌های کامل تری نظیر (الف) میدان پتانسیل متوسط کروی (ب) میدان حاصل از جمله اول بسط پتانسیل گرانی زمین به هارمونیک‌های بیضوی و (ج) میدان پتانسیل سومیگلیانا-

محاسبه مشتقات جزیی پتانسیل جاذبه و پتانسیل گریز از مرکز میدان‌های کروی جدول ۱ در جدول ۴ خلاصه شده‌اند. با استفاده از این دو جدول و روابطی که برای میدان پتانسیل گرانی و پتانسیل گریز از مرکز ارائه شد، می‌توان به محاسبه شعاع مدار زمین‌ایستا اقدام کرد. به عبارت دیگر با در اختیار داشتن شتاب جاذبه و شتاب گریز از مرکز (گرادیان پتانسیل) می‌توان از شرط تساوی این دو استفاده کرد. معادلات لازم برای یافتن شعاع مدار زمین‌ایستا را با مساوی قرار دادن سرعت دوران ماهواره با سرعت چرخش زمین به دست آورد. معادله (۳) حاصل تساوی‌های یادشده است:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\sqrt{g_{\lambda\lambda}}} \frac{\partial W}{\partial \lambda} e_\lambda + \frac{1}{\sqrt{g_{\phi\phi}}} \frac{\partial W}{\partial \phi} e_\phi + \frac{1}{\sqrt{g_{rr}}} \frac{\partial W}{\partial r} e_r \\ &= \frac{1}{\sqrt{g_{\lambda\lambda}}} \frac{\partial V}{\partial \lambda} e_\lambda + \frac{1}{\sqrt{g_{\phi\phi}}} \frac{\partial V}{\partial \phi} e_\phi + \frac{1}{\sqrt{g_{rr}}} \frac{\partial V}{\partial r} e_r \end{aligned} \quad (3)$$

از این معادله برای هر دو میدان کروی مورد بحث به منظور یافتن مشخصات مدار زمین‌ایستا، یعنی شعاع و مختص ϕ استفاده خواهیم کرد. ابتدا ساده‌ترین میدان کروی یعنی $W = GM/r$ را در نظر می‌گیریم. با توجه به معادله (۳) از اطلاعات موجود در جداول‌های ۳ و ۴ به رابطه زیر می‌رسیم:

$$-\frac{GM}{r^2} e_r = \frac{1}{r} (r^2 \omega^2 \cos \phi \sin \phi) e_\phi + (r \omega^2 \cos^2 \phi) e_r \quad (4)$$

لازم به توضیح است که به دلیل وابسته نبودن میدان‌های پتانسیل گرانی و گریز از مرکز مورد بحث در این مقاله به مختص λ ، در همه حالات مورد بررسی، پارامتر λ از روند محاسبات حذف می‌شود. معادله (۴) یک معادله برداری است و آن را برای به دست آوردن دو مجهول r و ϕ می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$\begin{cases} r \omega^2 \cos \phi \sin \phi = 0 \\ -GM = r^3 \omega^2 \cos^2 \phi \end{cases} \quad (5)$$

ما در اینجا برای نمونه به پایگاه‌های اینترنتی زیر اشاره می‌کیم:

<http://members.aol.com/geostat2>
http://en.wikipedia.org/wiki/Geostationary_transf
<http://www.celestrak.com/columns/v04n09>

۲ تعیین مدار زمین‌ایستا بر حسب میدان‌های کروی همان‌گونه که در مقدمه ذکر شد، محاسبه مدار ماهواره زمین‌ایستا مستلزم خشی شدن شتاب جاذبه زمین با شتاب گریز از مرکز ناشی حرکت ماهواره و به علاوه تساوی سرعت گردش ماهواره با سرعت چرخش زمین است. با در اختیار داشتن پتانسیل، شتاب از راه اعمال اپراتور گرادیانت به تابع پتانسیل قابل محاسبه است. گرادیانت تابعی مانند $W(\lambda, \phi, r)$ در دستگاه مختصات کروی به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$\begin{aligned} g &= \text{grad } W(\lambda, \phi, r) \\ &= \frac{1}{\sqrt{g_{\lambda\lambda}}} \frac{\partial W}{\partial \lambda} e_\lambda + \frac{1}{\sqrt{g_{\phi\phi}}} \frac{\partial W}{\partial \phi} e_\phi \\ &\quad + \frac{1}{\sqrt{g_{rr}}} \frac{\partial W}{\partial r} e_r \end{aligned} \quad (1)$$

در رابطه (۱) $\{e_\lambda, e_\phi, e_r\}$ بردارهای پایه کروی و $\{g_{\lambda\lambda}, g_{\phi\phi}, g_{rr}\}$ مؤلفه‌های تانسور متريک هستند. جدول ۳ ارائه دهنده تانسور متريک در دستگاه مختصات کروی است. توابع پتانسیل مورد بحث در این بخش قبل در جدول ۱ معرفی شده‌اند. پتانسیل گریز از مرکز بر حسب دستگاه مختصات کروی به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$V(r, \phi) = \frac{1}{2} r^2 \omega^2 \cos^2 \phi \quad (2)$$

جدول ۳. تانسور متريک در دستگاه مختصات کروی.

رابطه رياضي	تانسور متريک
g_{rr}	1
$g_{\phi\phi}$	r^2
$g_{\lambda\lambda}$	$r^2 \cos^2 \phi$

جدول ۴. مشتقات جزئی توابع پتانسیل کروی.

نام تابع	$\frac{\partial}{\partial \phi}$	$\frac{\partial}{\partial \phi}$
پتانسیل گریز از مرکز	$r\omega^2 \cos^2 \phi$	$r^2 \omega^2 \cos \phi \sin \phi$
$W(r) = \frac{GM}{r}$	$\frac{-GM}{r^2}$	0
میدان بیرهامر	$-\frac{GM}{r^2}$ $-\frac{1}{2} \left(\frac{\omega^2 R^5}{r^4} \right) (3 \sin^2 \phi - 1)$	$-r^2 \omega^2 \left(\frac{R^5}{r^5} \right) (\sin \phi \cos \phi)$ $+ r^2 \omega^2 \left(\frac{R^5}{r^5} \right) (\sin \phi \cos \phi)$

که جواب غیر ممکن است، چون GM ثابت جاذبه زمین و مقداری قابل مشاهده و مخالف صفر است.

حالت ب: $\phi = 0^\circ$

در این حالت برای r به جواب زیر می‌رسیم:

$$r = \sqrt[3]{-\frac{GM}{\omega^2}} \quad (8)$$

مقادیر عددی پارامترهای موجود در این معادلات در جدول ۵ آورده شده‌اند. با به کار گیری این مقادیر، شعاع مدار زمین ایستا ارائه شده در جدول ۶ بدست آمده است. اعمال اپراتور قدر مطلق برای اجتناب از مقدار منفی برای شعاع در معادله (۸) ضروری است.

برای حل اولین معادله (۵) با توجه به اینکه می‌دانیم r و ω نمی‌توانند صفر باشند، فقط صفر بودن $\sin \phi$ و $\cos \phi$ را در حکم جواب‌های محتمل در نظر می‌گیریم. پاسخ‌های زیر حاصل این فرض‌اند:

$$\begin{cases} \phi = 0 \\ \phi = 90^\circ \end{cases} \quad (9)$$

حال این دو جواب را در معادله دوم (۵) قرار می‌دهیم و در مورد جواب به صورت زیر بحث خواهیم کرد:

حال الف: $\phi = 90^\circ$
در این حالت داریم:

$$GM = 0 \quad (7)$$

جدول ۵. مقادیر عددی پارامترهای مورد استفاده در محاسبه مدار زمین ایستا بر حسب مدل‌های کروی اردن و گرافارند (۲۰۰۶).

پارامتر	تعریف	مقدار عددی
GM	ثابت جاذبه	$398600.4418 \times 10^9 \text{ m}^3 / \delta^2$
ω	سرعت دورانی	$70292115 \times 10^{-5} \text{ Rad} / \delta$
R	شعاع کره رفانس	6370991.248 m

جدول ۶. نتایج حاصل برای مدار زمین ایستا با استفاده از مدل‌های کروی.

میدان	شعاع مداری	ϕ
$W(r) = GM / r$	42164172.93m	0
میدان بیرهامر	42163619.42m	0

چندجمله‌ای به صورت عددی کردیم. برای این منظور از الگوریتم عددی موجود در نرم‌افزار MATLAB® استفاده شد. جدول ۶ برگیرنده نتیجه حاصل برای شعاع ماهواره زمین‌ایستا در مورد میدان کروی دوم مورد مطالعه در این مقاله (یعنی میدان متوسط کروی) در مجاورت میدان کروی اول است.

۳ تعیین مدار زمین‌ایستا بر حسب میدان‌های بیضوی
مطابق بخش قبل از تعریف اپراتور گرادیان آغاز می‌کنیم. گرادیان تابعی مانند $W(\lambda, \phi, u)$ بر حسب مؤلفه‌های مختصاتی $\{\lambda, \phi, u\}$ ، که مؤلفه‌های مختصاتی ژاکوبی نامیده شده و با دستگاه مختصات کارتزین دارای ارتباط

$$\begin{aligned} x &= \sqrt{u^2 + \varepsilon^2} \cos \phi \cos \lambda \\ y &= \sqrt{u^2 + \varepsilon^2} \cos \phi \sin \lambda \\ z &= u \sin \phi \end{aligned} \quad (12)$$

$$\begin{aligned} g &= \text{grad } W(\lambda, \phi, u) \\ &= \frac{1}{g_{\lambda\lambda}} \frac{\partial W}{\partial \lambda} e_\lambda + \frac{1}{g_{\phi\phi}} \frac{\partial W}{\partial \phi} e_\phi \\ &\quad + \frac{1}{g_{uu}} \frac{\partial W}{\partial u} e_u \end{aligned} \quad (13)$$

است به صورت زیر محاسبه می‌شود:

در رابطه (۱۲) $\varepsilon = \sqrt{a^2 - b^2}$ خروج از مرکز خطی و در رابطه (۱۳) $\{e_\lambda, e_\phi, e_u\}$ بردارهای پایه بیضوی و $\{g_{\lambda\lambda}, g_{\phi\phi}, g_{uu}\}$ مؤلفه‌های تانسور متريک هستند. جدول ۷ معرف تانسور متريک در دستگاه مختصات بیضوی ژاکوبی است. توابع پتانسیل مورد بحث در این بخش قبل در جدول ۲ معرفی شده‌اند. پتانسیل گریز از مرکز بر حسب دستگاه مختصات بیضوی ژاکوبی به صورت زیر قابل نمایش است:

$$V(\phi, u) = \frac{1}{2}(u^2 + \varepsilon^2)\omega^2 \cos^2 \phi \quad (14)$$

محاسبه مشتقهای جزئی پتانسیل جاذبه و گریز از مرکز میدان‌های بیضوی جدول ۲ در جدول ۸ خلاصه شده‌اند.

حال شرط (۳) را برای میدان کروی دوم جدول ۳ (میدان متوسط کروی) در نظر می‌گیریم. با قرار دادن مشتقهای جزئی ارائه شده این میدان از جدول ۴ و تانسورهای متريک کروی ارائه شده از جدول ۳ در معادله (۳) به رابطه زیر خواهیم رسید:

$$\left(\omega^2 \left(\frac{R^5}{r^3} \right) \sin \phi \cos \phi \right) e_\phi - \left(\frac{GM}{r^4} + \frac{1}{2} \left(\frac{\omega^2 R^5}{r^4} \right) (3 \sin^2 \phi - 1) \right) e_r = \frac{1}{r} (r^2 \omega^2 \cos \phi \sin \phi) e_\phi + (r \omega^2 \cos^2 \phi) e_r \quad (9)$$

معادله (۹) معادله‌ای برداری است و از مساوی قرار دادن ضرایب مربوط به بردارهای پایه e_ϕ و e_r در دو طرف تساوی، دو معادله زیر را نتیجه می‌دهد:

$$\begin{cases} \frac{1}{2} \omega^2 R^5 (3 \sin^2 \phi - 1) + GMr^2 + \omega^2 R^5 \cos^2 \phi = 0 \\ \frac{\omega^2}{r^3} R^5 \sin \phi \cos \phi + \omega^2 r^2 \sin \phi \cos \phi = 0 \end{cases} \quad (10)$$

در اینجا نیز با قرار دادن پاسخ‌های معادله دوم (۱۰)، یعنی $\phi = 90^\circ$ و $\phi = 0^\circ$ ، در معادله اول (۱۰) می‌توان به صورت زیر در مورد جواب‌ها بحث کرد:

حالت الف: $\phi = 90^\circ$

در این حالت از راه معادله اول (۱۰) به مقداری منفی برای GM رسیم که بر خلاف واقعیت است.

حالت ب: $\phi = 0^\circ$

در این حالت از راه معادله اول (۱۰) برای r به یک چندجمله‌ای از درجه ۵ به صورت زیر خواهیم رسید:

$$\omega^2 r^5 + GMr^2 + \frac{1}{2} \omega^2 R^5 = 0 \quad (11)$$

از آنجایی که برای حل چندجمله‌ای‌های با درجه بالاتر از ۴، راه حل عمومی تاکنون یافت نشده است، برای حل این چندجمله‌ای پس از قرار دادن مقادیر پارامترهای بنیادی $\{GM, \omega, R\}$ از جدول ۵، اقدام به یافتن ریشه‌های

جدول ۷. تانسور متریک دستگاه مختصات بیضوی.

تانسور متریک	رابطه ریاضی
g_{uu}	$\frac{u^2 + \varepsilon^2 \sin^2 \phi}{u^2 + \varepsilon^2}$
$g_{\phi\phi}$	$u^2 + \varepsilon^2 \sin \phi$
$g_{\lambda\lambda}$	$u^2 + \varepsilon^2$

جدول ۸ مشتقات جزئی توابع پتانسیل بیضوی نسبت به دو پارامتر u و ϕ .

نام پتانسیل	$\frac{\partial}{\partial u}$	$\frac{\partial}{\partial \phi}$
پتانسیل گریز از مرکز	$u\omega^2 \cos^2 \phi$	$-(u^2 + \varepsilon^2)\omega \cos \phi \sin \phi$
جمله اول بسط میدان پتانسیل گرانی زمین به هارمونیک‌های بیضوی	$-\frac{GM}{\varepsilon^2 + u^2}$	0
پتانسیل سومیگلیانا - پیزتی	$-\frac{GM}{\varepsilon^2 + u^2} + \frac{(3 \sin^2 \phi - 1)}{m}$ $\left[-\frac{(3u^2 + \varepsilon^2)}{\varepsilon(\varepsilon^2 + u^2)} + \left(\frac{6u}{\varepsilon^2} \right) \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) - \frac{3}{\varepsilon} \right]$	$\frac{(3 \frac{u^2}{\varepsilon^2} + 1) \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) - 3 \frac{u}{\varepsilon}}{(3 \frac{b^2}{\varepsilon^2} + 1) \text{arc cot} \left(\frac{b}{\varepsilon} \right) - 3 \frac{b}{\varepsilon}}$ $\times \omega^2 a^2 (\sin \phi \cos \phi)$
توضیح: در سطر آخر m دارای تعریف زیر است:		
$m = \frac{1}{6} \omega^2 a^2 ((3 \frac{b^2}{\varepsilon^2} + 1) \text{arc cot} \left(\frac{b}{\varepsilon} \right) - 3 \left(\frac{b}{\varepsilon} \right))^{-1}$		

$$\begin{aligned} & \sqrt{\frac{1}{u^2 + \varepsilon^2 \sin^2 \phi}} \left(\frac{-GM}{\varepsilon^2 + u^2} \right) e_u \\ &= \frac{-1}{\sqrt{u^2 + \varepsilon^2 \sin \phi}} (u^2 + \varepsilon^2) \omega^2 \cos \phi \sin \phi e_\phi \\ &+ \frac{1}{\sqrt{u^2 + \varepsilon^2 \sin^2 \phi}} u \omega^2 \cos^2 \phi e_u \end{aligned} \quad (16)$$

معادله (۱۶) معادله‌ای برداری است که از طریق آن می‌توان با مساوی قرار دادن ضرایب مربوط به بردارهای پایه e_ϕ و e_u به دستگاه معادلات زیر رسید:

در اینجا نیز معادله مورد استفاده برای رسیدن به پارامترهای مدار زمین ایستا به صورت زیر بوده است و مشتقات جزئی و تانسورهای متریک مورد استفاده در آن از جداول ۷ و ۸ برداشت شده‌اند.

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\sqrt{g_{\lambda\lambda}}} \frac{\partial W}{\partial \lambda} e_\lambda + \frac{1}{\sqrt{g_{\phi\phi}}} \frac{\partial W}{\partial \phi} e_\phi + \frac{1}{\sqrt{g_{uu}}} \frac{\partial W}{\partial u} e_u \\ & \frac{1}{\sqrt{g_{\lambda\lambda}}} \frac{\partial V}{\partial \lambda} e_\lambda + \frac{1}{\sqrt{g_{\phi\phi}}} \frac{\partial V}{\partial \phi} e_\phi + \frac{1}{\sqrt{g_{uu}}} \frac{\partial V}{\partial u} e_u \end{aligned} \quad (15)$$

معادله (۱۵) برای جمله اول بسط میدان پتانسیل جاذبه زمین به هارمونیک‌های بیضوی به صورت زیر در می‌آید:

در مورد میدان سومیگلیانا-پیزتی معادله (۱۵) به صورت (۲۰) در خواهد آمد. معادله (۲۰) معادله‌ای برداری است و منجر به تشکیل دستگاه معادلات (۲۱) برای یافتن دو مجھول ϕ و u می‌شود. از حل معادله دوم (۲۱) به جواب‌های $\phi = 0^\circ$ و $\phi = 90^\circ$ می‌رسیم. حال با قرار دادن این جواب‌ها در معادله اول (۲۱) می‌توان جواب دستگاه معادلات (۲۱) برای مولفه مختصاتی u را به صورت زیر جستجو کرد.

حالت الف: $\phi = 90^\circ$

در این حالت از معادله اول (۲۱) به یک چندجمله‌ای درجه ۵ بر حسب u می‌رسیم. این چندجمله‌ای درجه ۵ را می‌توان فقط از روش‌های عددی حل کرد. برای این منظور از الگوریتم موجود در نرم‌افزار MATLAB® استفاده شد. از آنجا که هیچ‌یک از جواب‌های این چندجمله‌ای درجه ۵ حقیقی نیست این حالت جزء حالات مورد قبول تلقی نمی‌شود.

حالت ب: $\phi = 0^\circ$

در این حالت با قرار دادن $\phi = 0^\circ$ در معادله اول دستگاه (۲۱) به یک چندجمله‌ای درجه ۵ می‌رسیم. برای حل این چندجمله‌ای نیز به کمک نرم‌افزار MATLAB® اقدام به حل عددی شد که فقط جواب حقیقی آن در جدول ۱۰ درج شده است.

حال با در اختیار داشتن شتاب جاذبه و شتاب گریز از مرکز می‌توان از شرط تساوی این دو استفاده کرد و معادلات لازم برای یافتن شعاع مدار زمین‌ایستا را بر حسب مدل‌های بیضوی بدست آورد. مقادیر عددی پارامترهای موجود در این معادلات در جدول ۹ آورده شده است. مجھولات در اینجا u و ϕ هستند که برای آنها می‌توان دو معادله تشکیل داده و از حل دستگاه حاصل این مجھولات را به دست آورد. خلاصه نتایج حاصل در جدول ۱۰ درج شده است.

$$\begin{cases} u\omega^2 \cos^2 \phi - \frac{GM}{\varepsilon^2 + u^2} = 0 \\ \frac{-1}{\sqrt{u^2 + \varepsilon^2 \sin \phi}} (u^2 + \varepsilon^2) \omega^2 \cos \phi \sin \phi = 0 \end{cases} \quad (17)$$

از حل معادله دوم (۱۷) برای ϕ به مقادیر 0° و 90° می‌رسیم. حال با قرار دادن این جواب‌ها در معادله اول (۱۷) شعاع مدار ماهواره زمین‌ایستا را بر حسب پارامتر u به صورت زیر جستجو می‌کنیم:

حالت الف: $\phi = 90^\circ$

با قرار دادن $\phi = 90^\circ$ در معادله اول (۱۷) به نتیجه $GM = 0$ می‌رسیم که مورد قبول نیست.

حالت ب: $\phi = 0^\circ$

با قرار دادن $\phi = 0^\circ$ در معادله اول (۱۷) به چندجمله‌ای زیر بر حسب u خواهیم رسید:

$$\omega^2 u^2 + \varepsilon^2 \omega^2 u + GM = 0 \quad (18)$$

رابطه (۱۸) یک چندجمله‌ای درجه ۳ است، بنابراین می‌توان آن را به صورت تحلیلی حل کرد. حل یک چندجمله‌ای درجه ۳ به ۳ جواب منجر می‌شود. از حل معادله (۱۸)، به دو جواب موهومی و یک جواب حقیقی می‌رسیم که جواب حقیقی آن به صورت زیر است:

$$u = \left| \frac{1}{6} \frac{(\omega \sqrt{-108 GM + 12(12\varepsilon^6 \omega^4 + 8l(GM)^2)})^{1/3}}{\omega} - 2 \frac{\varepsilon^2 \omega}{\sqrt{-108 GM + 12(12\varepsilon^6 \omega^4 + 8l(GM)^2)}^{1/3}} \right| \quad (19)$$

با جایگزینی مقادیر عددی پارامترهای بنیادی $\{GM, \omega\}$ از جدول ۵ به مقدار عددی ارائه شده در جدول ۱۰ برای شعاع ماهواره زمین‌ایستا بر حسب این میدان بیضوی خواهیم رسید.

$$\begin{aligned}
& \frac{1}{\sqrt{u^2 + \varepsilon^2 \sin \phi}} \left(\frac{3u^2}{\varepsilon^2} + 1 \right) \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) - 3 \frac{u}{\varepsilon} \omega^2 a^2 (\sin \phi \cos \phi) e_\phi \\
& + \frac{1}{\sqrt{\frac{u^2 + \varepsilon^2 \sin^2 \phi}{u^2 + \varepsilon^2}}} \left[-\frac{GM}{u^2 + \varepsilon^2} + \frac{3 \sin^2 - 1}{m} \left(-\frac{3u^2 + \varepsilon^2}{\varepsilon(u^2 + \varepsilon^2)} + \frac{6u}{\varepsilon^2} \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) - \frac{3}{\varepsilon} \right) \right] e_u \\
& = \frac{1}{\sqrt{u^2 + \varepsilon^2 \sin \phi}} (- (u^2 + \varepsilon^2) \omega^2 \cos \phi \sin \phi) e_\phi \\
& + \frac{1}{\sqrt{\frac{u^2 + \varepsilon^2 \sin \phi}{u^2 + \varepsilon^2}}} (u \omega^2 \cos^2 \phi) e_u
\end{aligned} \tag{۲۰}$$

$$\left\{
\begin{aligned}
& -\frac{GM}{u^2 + \varepsilon^2} - \frac{1}{3} \omega^2 a^2 \left(-3u^3 \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) + \left(3u^2 + (-3u + \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) + 2\varepsilon) \varepsilon \right) \varepsilon \right) \\
& \times \frac{3 \sin^2 \phi - 1}{u^2 + \varepsilon^2} \frac{1}{\text{arc cot} \left(\frac{b}{\varepsilon} \right) \varepsilon^2 + (-3\varepsilon + 3 \text{arc cot} \left(\frac{b}{\varepsilon} \right) b) b} - \omega^2 u \cos^2 \phi = 0 \\
& \omega^2 a^2 \frac{3 \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) u^2 + (-3u + \text{arc cot} \left(\frac{u}{\varepsilon} \right) \varepsilon) \varepsilon}{\text{arc cot} \left(\frac{b}{\varepsilon} \right) \varepsilon^2 + (-3\varepsilon + 3 \text{arc cot} \left(\frac{b}{\varepsilon} \right) b) b} \sin \phi \cot \phi \\
& + \omega^2 (a^2 + \varepsilon^2) \cos \phi \sin \phi = 0
\end{aligned} \right. \tag{۲۱}$$

جدول ۹. مقادیر عددی پارامترهای مورد استفاده در محاسبه مدار زمین ایستا بر حسب مدل‌های بیضوی اردن و گرافارند (۲۰۰۶).

پارامتر	تعریف	مقدار عددی
a	نصف قطر اطول بیضوی رفرانس	6378136.602m
b	نصف قطر اقصیر بیضوی رفرانس	6356751.860m
GM	ثابت جهانی جاذبه	$398600.4418 \times 10^9 \text{ m}^3 / \text{s}^2$
ω	سرعت دورانی زمین	$7029211510^{-5} \text{ Rad/s}$
ε	خروج از مرکزیت خطی	521854.674m

International Association of Geodesy) به مثابه میدان رفانس زمین پیشنهاد شده است، ما نیز این میدان را برای محاسبه شعاع ماهواره‌های زمین ایستا پیشنهاد می‌کنیم.

منابع

- Clarke, A. C., 1945, Extra-terrestrial relays: Can rocket stations give worldwide radio coverage? Wireless World, October 1945, p. 306.
- Ardalan, A. A., and Grafarend, E. W., 2001, Somigliana-Pizzetti gravity-The international gravity formula-accurate to the sub-nanoGal level. J. Geodesy, 75, 424-437.
- Ardalan, A. A., and Grafarend, W. E., 2006., Level sets, application of implicit function theorem, radius of Bjerhammar sphere, Semi-major axis and semi-minor axis of Somigliana-Pizzetti, Bruns formulas (Spherical and Ellipsoidal Examples). Under Rev. J. Geodesy.

جدول ۱۰. نتایج حاصل برای مدار زمین ایستا با استفاده از مدل‌های بیضوی.

میدان	شعاع	ϕ
جمله اول بسط میدان پتانسیل گرانی زمین به هارمونیک‌های بیضوی	42162019.95m	0
میدان سومیگلیانا-پیزتی	42161465.71m	0

۴ بحث و نتیجه‌گیری

برای مقایسه ساده‌تر، نتایج حاصل از محاسبه شعاع مدار زمین ایستا با استفاده از مدل‌های کروی و بیضوی در جدول ۱۱ نمایش داده شده‌اند که خود تلفیقی از جدول‌های ۶ و ۱۰ مربوط به بخش‌های ۲ و ۳ است.

جدول ۱۱. خلاصه نتایج حاصل برای مدار زمین ایستا با استفاده از مدل‌های کروی و بیضوی.

میدان	شعاع مداری	ϕ
$W(r) = GM / r$	42164172.93m	0
میدان بیرهمر	42163619.42m	0
جمله اول بسط میدان پتانسیل گرانی زمین به هارمونیک‌های بیضوی	42162019.65m	0
میدان سومیگلیانا-پیزتی	42161465.71m	0

با توجه به جدول ۱۱ می‌توان به نتایج زیر رسید:

۱- مدار ماهواره زمین ایستا فقط می‌تواند در صفحه استوا قرار داشته باشد (ϕ برای هر مدلی که انتخاب شود، صفر به دست خواهد آمد).

۲- شعاع مدار محاسبه شده برای میدان متوسط کروی، جمله اول بسط میدان پتانسیل گرانی زمین به هارمونیک‌های بیضوی، و میدان سومیگلیانا-پیزتی با میدان نقطه‌ای دارای اختلافات به ترتیب 0.5 Km ، 0.7 Km و 2.15 Km است.

از آنجا که میدان سومیگلیانا-پیزتی نزدیک‌ترین میدان به میدان زمین است، و به علاوه از سوی IAG